

В диссертационный совет 24.2.331.10
на базе федерального государственного
автономного образовательного учреждения
высшего образования «Московский
государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана (национальный
исследовательский университет)»
от Молева Юрия Игоревича

Настоящим даю согласие выступить официальным оппонентом на защите диссертации Клубничкина Владислава Евгеньевича на тему: «Методы разработки беспилотных колесных и гусеничных трелевочных машин», представленной на соискание ученой степени доктора технических наук по специальностям 4.3.4. «Технологии, машины и оборудование для лесного хозяйства и переработки древесины (технические науки)» и 2.5.11. «Наземные транспортно-технологические средства и комплексы»

О себе сообщаю следующие сведения:

1. Молев Юрий Игоревич
1967г.р. гражданство РФ
2. Ученая степень – доктор технических наук, ученое звание – доцент
3. Профессор кафедры «Строительные и дорожные машины» федерального государственного бюджетного образовательного учреждения высшего образования «Нижегородский государственный технический университет им. Р.Е. Алексеева»
4. Адрес места работы ул. Семашко 7, г. Нижний Новгород, 603005
Тел. 8 (831) 436-01-59, e-mail: moleff@yandex.ru
5. Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях (перечень ВАК) за последнее 5 лет (не более 15 публикаций):
 1. Мобильные роботы, робототехнические комплексы и роботизированные системы помощи водителю автотракторной и вездеходной техники / А. А. Аникин, Н. Ю. Бабанов, Ю.И. Молев [и др.]. Том Книга 2. - Нижний Новгород: Научно-издательский центр "XXI век", 2021. - 942 с. - ISBN 978-5-6045837-4-6.
 2. Проектирование наземных транспортно-технологических машин и комплексов: Учебник / В. В. Беляков, В. Е. Колотилин, Ю.И. С. Молев [и др.]. – Москва: Общество с ограниченной ответственностью "Издательство "КноРус", 2021. – 450 с. — (Бакалавриат и магистратура). — ISBN 978-5-406-02063-0.
 3. Мобильные роботы, робототехнические комплексы и роботизированные системы помощи водителю автотракторной и вездеходной техники / А. А. Аникин, Н. Ю. Бабанов, Ю.И. Молев [и др.]. Том Книга 1. – Нижний Новгород: Научно-издательский центр "XXI век", 2020. - 553 с. – ISBN 978-5-6044315-0-4.
 4. Лелиовский, К. Я. Определение остаточного ресурса агрегатов трансмиссии транспортно-технологических машин, эксплуатирующихся в условиях Крайнего Севера / К. Я. Лелиовский, Ю. И. Молев, М. П. Каретникова // Воронежский научно-технический Вестник. - 2023. - Т. 1, № 1(43). – С. 71-82. – DOI 10.34220/2311-8873-2023-71-82.
 5. Разработка требований к устойчивости транспортных средств при экстренном торможении / А. С. Вашурин, Ю. И. Молев, Д. Н. Прошин, Ю. П. Трусков // Труды НГТУ им. Р.Е. Алексеева. – 2020. – № 2(129). – С. 107-116. – DOI 10.46960/1816-210X_2020_2_107.
 6. Оценка плавности хода автомобиля с гидроэластомерной подвеской / Е. В. Степанов, Ю. И. Молев, С. М. Огороднов, А. С. Вашурин // Труды НГТУ им. Р.Е. Алексеева. - 2020. - № 3(130). – С. 120-131. – DOI 10.46960/1816-210X_2020_3_120.
 7. Molev, Y. I. A contribution to the issue of wheel base change of a motor vehicle during its modification for increased automotive traffic safety / Y. I. Molev, M. G. Cherevastov // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, Nizhni Novgorod, 12-13 ноября 2020 года /

Nizhny Novgorod State Technical University. Vol. 1086. - Nizhni Novgorod: Institute of Physics Publishing, 2021. - P. 012002. – DOI 10.1088/1757-899X/1086/1/012002.

8. Choosing the control action on the steering of vehicles / Yu. Molev, S. Manianin, A. Belyaev, U. Vakhidov, V. Makarov // E3S WEB OF CONFERENCES. International Scientific Conference Energy Management of Municipal Facilities and Environmental Technologies (EMMFT-2024). Les Ulis, 2024. С. 07014.

9. Methodology for selecting an estimation of vehicle controllability and stability parameters / D. Proshin, Yu. Molev, A. Belyaev, V. Makarov // E3S WEB OF CONFERENCES. International Scientific Conference Energy Management of Municipal Facilities and Environmental Technologies (EMMFT-2024). Les Ulis, 2024. С. 07015.

10. Лелиовский К.Я. Определение на стенде вибрационных характеристик функционирования подшипников коробок передач и влияния на них эксплуатационных дефектов / К.Я. Лелиовский, Ю.И. Молев // Воронежский научно-технический Вестник. 2023. Т. 3. № 3 (45). С. 87-97.

11. Лелиовский К.Я. Определение текущего технического состояния агрегатов трансмиссии транспортных средств посредством вибродиагностики при тестовых заездах по дорожному спецучастку / К.Я. Лелиовский, Ю.И. Молев // Воронежский научно-технический Вестник. 2023. Т. 4. № 4 (46). С. 97-106.

12. Лелиовский К.Я. Расчет спектральных характеристик вибраций элементов трансмиссии транспортных средств, обусловленных эксплуатационными повреждениями / К.Я. Лелиовский, Ю.И. Молев // Вестник гражданских инженеров. 2024. № 1 (102). С. 95-103.

13. Prospects of using hyperelastic elastomer materials in vehicle suspension systems / E.V. Stepanov, Y.I. Molev, S.M. Ogorodnov, L.N. Orlov // Key Engineering Materials. 2022. Т. 909 KEM. С. 28-37.

14. Молев Ю.И. Статистические результаты определения коэффициента сцепления шин с дорогой на основе данных, приведенных в автомобильных журналах Российской Федерации / Ю.И. Молев, Д.Н. Прошин, М.Г. Черевастов // Транспортные системы. 2022. № 3 (25). С. 19-22.

15. Обеспечение устойчивости транспортно-технологических машин сельскохозяйственного назначения при торможении на шинах сверхнизкого давления / У.Ш. Вахидов, А.А. Куркин, Л.С. Левшунов, Ю.И. Молев, Д.Н. Прошин, А.В. Согин // Инженерные технологии и системы. 2020. Т. 30. №4. С. 609-623.

Доктор технических наук,
Специальность 05.22.10.
Эксплуатация автомобильного транспорта,
ученое звание Доцент



Ю.И. Молев

04.09.2025 г.

Подпись д.т.н., доцента, профессора кафедры «Строительные и дорожные машины» НГТУ
ЗАВЕРЯЮ

Зам. директора Института транспортных систем НГТУ



Н.А. Тумасова